

# Training von RBF-Netzen

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Initialisierung

Sei  $L_{\text{fixed}} = \{l_1, \dots, l_m\}$  eine feste Lernaufgabe, bestehend aus  $m$  Trainingsbeispielen  $l = (\mathbf{z}^{(l)}, \mathbf{o}^{(l)})$ .

## Einfaches RBF-Netz:

Ein verstecktes Neuron  $v_k$ ,  $k = 1, \dots, m$ , für jedes Trainingsbeispiel

$$\forall k \in \{1, \dots, m\} : \quad \mathbf{w}_{v_k} = \mathbf{z}^{(l_k)}.$$

Falls die Aktivierungsfunktion die Gaußfunktion ist, werden die Radien  $\sigma_k$  nach einer Heuristik gewählt

$$\forall k \in \{1, \dots, m\} : \quad \sigma_k = \frac{d_{\max}}{\sqrt{2m}},$$

wobei

$$d_{\max} = \max_{l_j, l_k \in L_{\text{fixed}}} d(\mathbf{z}^{(l_j)}, \mathbf{z}^{(l_k)}).$$

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Initialisierung

## Initialisieren der Verbindungen von den versteckten zu den Ausgabeneuronen

$$\forall u : \sum_{k=1}^m w_{uv_m} \text{out}_{v_m}^{(l)} - \theta_u = o_u^{(l)} \quad \text{oder (abgekürzt)} \quad \mathbf{A} \cdot \mathbf{w}_u = \mathbf{o}_u,$$

wobei  $\mathbf{o}_u = (o_u^{(l_1)}, \dots, o_u^{(l_m)})^\top$  der Vektor der gewünschten Ausgaben ist,  $\theta_u = 0$ , und

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \text{out}_{v_1}^{(l_1)} & \text{out}_{v_2}^{(l_1)} & \dots & \text{out}_{v_m}^{(l_1)} \\ \text{out}_{v_1}^{(l_2)} & \text{out}_{v_2}^{(l_2)} & \dots & \text{out}_{v_m}^{(l_2)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \text{out}_{v_1}^{(l_m)} & \text{out}_{v_2}^{(l_m)} & \dots & \text{out}_{v_m}^{(l_m)} \end{pmatrix}.$$

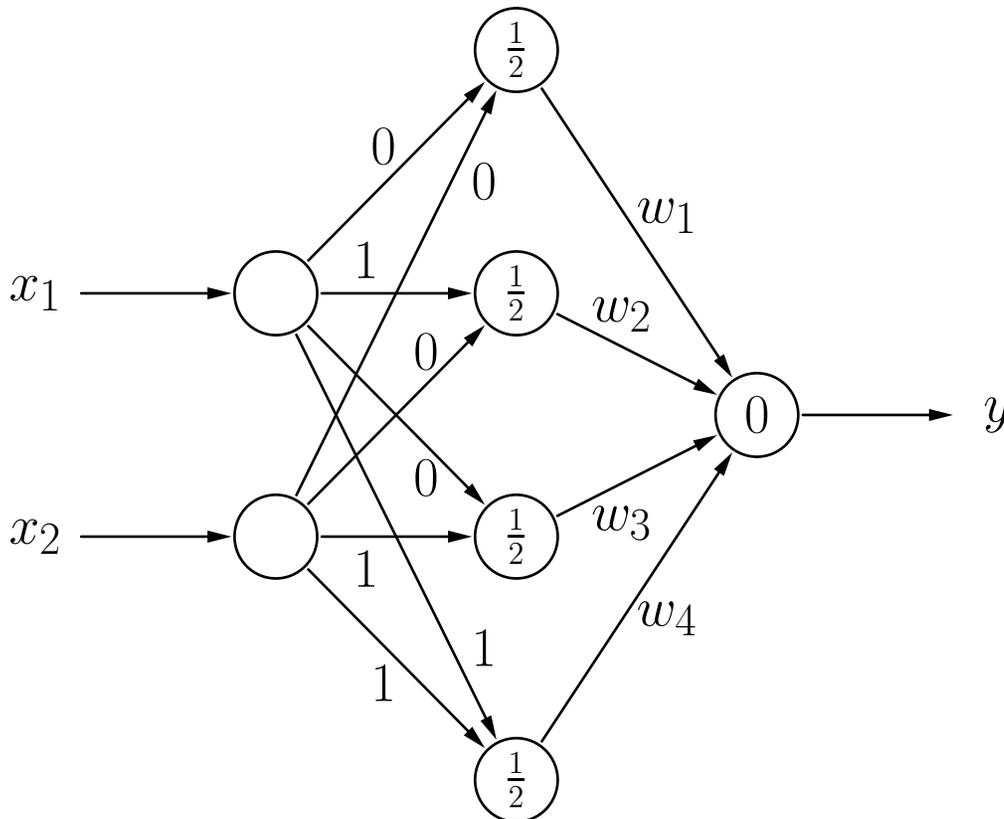
Ergebnis: Lineares Gleichungssystem, das durch Invertieren der Matrix  $\mathbf{A}$  gelöst werden kann:

$$\mathbf{w}_u = \mathbf{A}^{-1} \cdot \mathbf{o}_u.$$

# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

Einfaches RBF-Netz für die Biimplikation  $x_1 \leftrightarrow x_2$

$x_1$	$x_2$	$y$
0	0	1
1	0	0
0	1	0
1	1	1



# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

## Einfaches RBF-Netz für die Biimplikation $x_1 \leftrightarrow x_2$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & e^{-2} & e^{-2} & e^{-4} \\ e^{-2} & 1 & e^{-4} & e^{-2} \\ e^{-2} & e^{-4} & 1 & e^{-2} \\ e^{-4} & e^{-2} & e^{-2} & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{a}{D} & \frac{b}{D} & \frac{b}{D} & \frac{c}{D} \\ \frac{b}{D} & \frac{a}{D} & \frac{c}{D} & \frac{b}{D} \\ \frac{b}{D} & \frac{c}{D} & \frac{a}{D} & \frac{b}{D} \\ \frac{c}{D} & \frac{b}{D} & \frac{b}{D} & \frac{a}{D} \end{pmatrix}$$

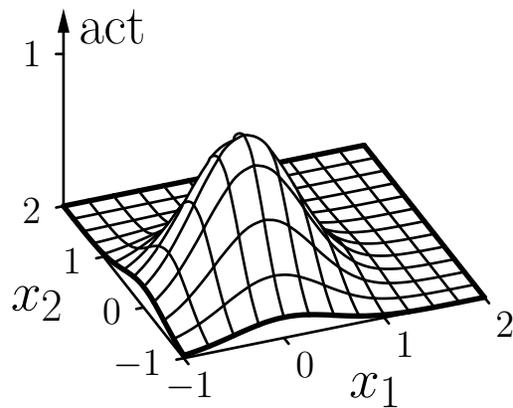
wobei

$$\begin{aligned} D &= 1 - 4e^{-4} + 6e^{-8} - 4e^{-12} + e^{-16} \approx 0.9287 \\ a &= 1 - 2e^{-4} + e^{-8} \approx 0.9637 \\ b &= -e^{-2} + 2e^{-6} - e^{-10} \approx -0.1304 \\ c &= e^{-4} - 2e^{-8} + e^{-12} \approx 0.0177 \end{aligned}$$

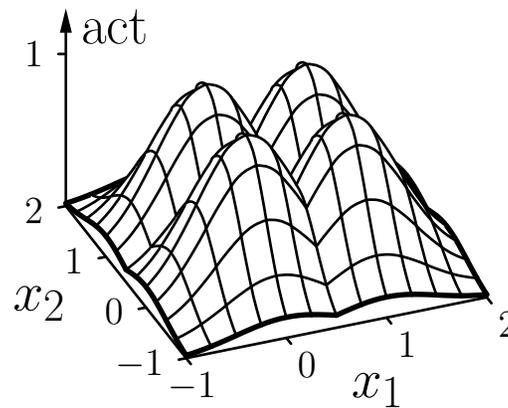
$$\mathbf{w}_u = \mathbf{A}^{-1} \cdot \mathbf{o}_u = \frac{1}{D} \begin{pmatrix} a + c \\ 2b \\ 2b \\ a + c \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1.0567 \\ -0.2809 \\ -0.2809 \\ 1.0567 \end{pmatrix}$$

# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

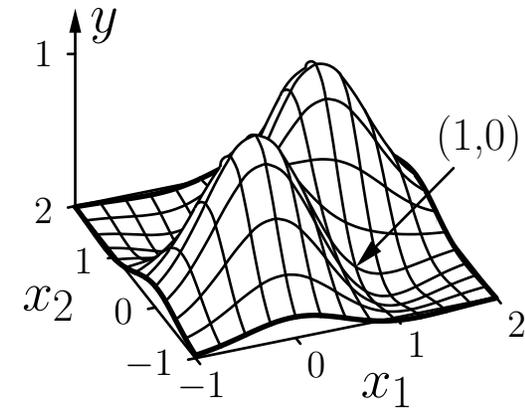
## Einfaches RBF-Netz für die Biimplikation $x_1 \leftrightarrow x_2$



einzelne Basisfunktion



alle Basisfunktionen



Ausgabe

- Die Initialisierung führt bereits zu einer perfekten Lösung der Lernaufgabe.
- Weiteres Trainieren ist nicht notwendig.

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Initialisierung

## Normale Radiale-Basisfunktionen-Netze:

Wähle Teilmenge von  $k$  Trainingsbeispielen als Zentren aus.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & \text{out}_{v_1}^{(l_1)} & \text{out}_{v_2}^{(l_1)} & \dots & \text{out}_{v_k}^{(l_1)} \\ 1 & \text{out}_{v_1}^{(l_2)} & \text{out}_{v_2}^{(l_2)} & \dots & \text{out}_{v_k}^{(l_2)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & \text{out}_{v_1}^{(l_m)} & \text{out}_{v_2}^{(l_m)} & \dots & \text{out}_{v_k}^{(l_m)} \end{pmatrix} \quad \mathbf{A} \cdot \mathbf{w}_u = \mathbf{o}_u$$

Berechne (Moore–Penrose)-Pseudoinverse:

$$\mathbf{A}^+ = (\mathbf{A}^\top \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^\top.$$

Die Gewichte können dann durch

$$\mathbf{w}_u = \mathbf{A}^+ \cdot \mathbf{o}_u = (\mathbf{A}^\top \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^\top \cdot \mathbf{o}_u$$

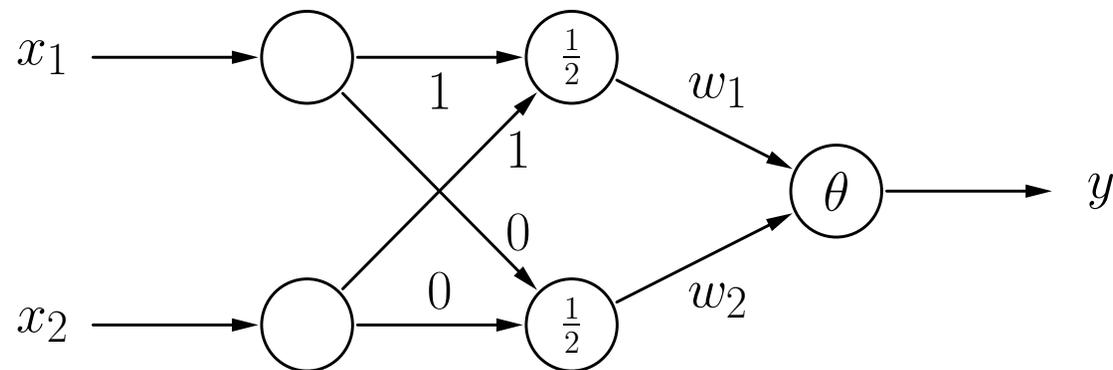
berechnet werden.

# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

## Normales RBF-Netz für die Biimplikation $x_1 \leftrightarrow x_2$

Wähle zwei Trainingsbeispiele aus:

- $l_1 = (\mathbf{z}^{(l_1)}, \mathbf{o}^{(l_1)}) = ((0, 0), (1))$
- $l_4 = (\mathbf{z}^{(l_4)}, \mathbf{o}^{(l_4)}) = ((1, 1), (1))$



# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

Normales RBF-Netz für die Biimplikation  $x_1 \leftrightarrow x_2$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & e^{-4} \\ 1 & e^{-2} & e^{-2} \\ 1 & e^{-2} & e^{-2} \\ 1 & e^{-4} & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}^+ = (\mathbf{A}^\top \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^\top = \begin{pmatrix} a & b & b & a \\ c & d & d & e \\ e & d & d & c \end{pmatrix}$$

wobei

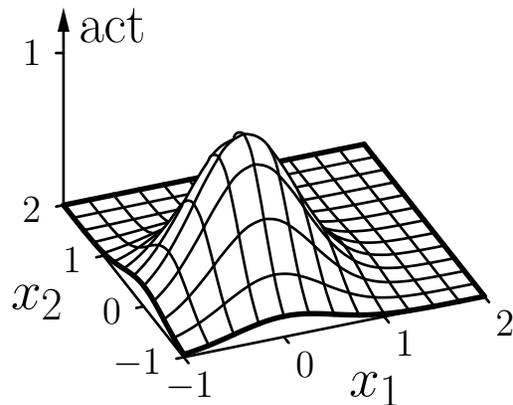
$$\begin{aligned} a &\approx -0.1810, & b &\approx 0.6810, \\ c &\approx 1.1781, & d &\approx -0.6688, & e &\approx 0.1594. \end{aligned}$$

Gewichte:

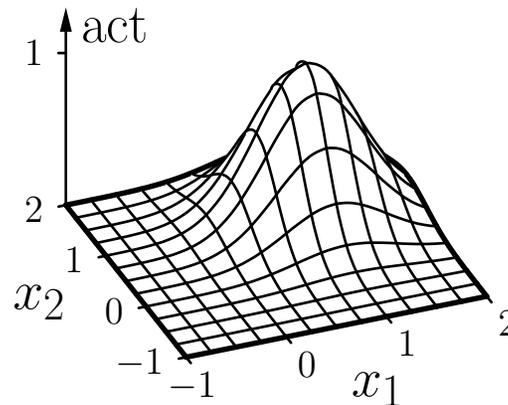
$$\mathbf{w}_u = \begin{pmatrix} -\theta \\ w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} = \mathbf{A}^+ \cdot \mathbf{o}_u \approx \begin{pmatrix} -0.3620 \\ 1.3375 \\ 1.3375 \end{pmatrix}.$$

# RBF-Netz-Initialisierung: Beispiel

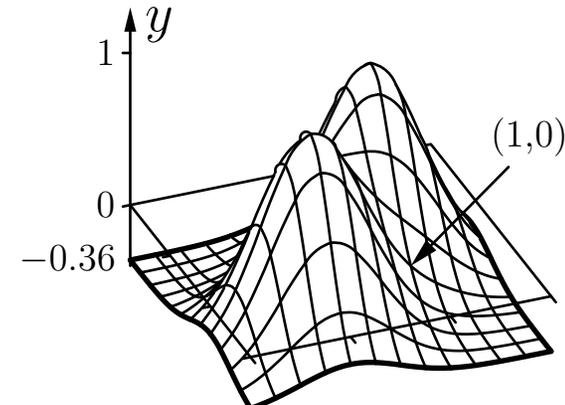
Normales RBF-Netz für die Biimplikation  $x_1 \leftrightarrow x_2$



Basisfunktion (0,0)



Basisfunktion (1,1)



Ausgabe

- Die Initialisierung führt bereits zu einer perfekten Lösung der Lernaufgabe.
- Dies ist Zufall, da das lineare Gleichungssystem wegen linear abhängiger Gleichungen nicht überbestimmt ist.

## Bestimmung passender Zentren für die RBFs

Ein Ansatz: **k-means-Clustering**

- Wähle  $k$  zufällig ausgewählte Trainingsbeispiele als Zentren.
- Weise jedem Zentrum die am nächsten liegenden Trainingsbeispiele zu.
- Berechne neue Zentren als Schwerpunkt der dem Zentrum zugewiesenen Trainingsbeispiele.
- Wiederhole diese zwei Schritte bis zur Konvergenz, d.h. bis sich die Zentren nicht mehr ändern.
- Nutze die sich ergebenden Zentren für die Gewichtsvektoren der versteckten Neuronen.

Alternativer Ansatz: **Lernende Vektorquantisierung**

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Training

## Training von RBF-Netzen:

Herleitung der Update-Regeln ist analog zu der für MLPs.

Gewichte von den versteckten zu den Ausgabeneuronen.

Gradient:

$$\nabla_{\mathbf{w}_u} e_u^{(l)} = \frac{\partial e_u^{(l)}}{\partial \mathbf{w}_u} = -2(o_u^{(l)} - \text{out}_u^{(l)}) \mathbf{in}_u^{(l)},$$

Gewichtsänderungsregel:

$$\Delta \mathbf{w}_u^{(l)} = -\frac{\eta_3}{2} \nabla_{\mathbf{w}_u} e_u^{(l)} = \eta_3(o_u^{(l)} - \text{out}_u^{(l)}) \mathbf{in}_u^{(l)}$$

(Zwei weitere Lernraten sind notwendig für die Positionen der Zentren und der Radien.)

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Training

## Training von RBF-Netzen:

Zentren: (Gewichte von Eingabe- zu versteckten Neuronen).

Gradient:

$$\nabla_{\mathbf{w}_v} e^{(l)} = \frac{\partial e^{(l)}}{\partial \mathbf{w}_v} = -2 \sum_{s \in \text{succ}(v)} (o_s^{(l)} - \text{out}_s^{(l)}) w_{sv} \frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \text{net}_v^{(l)}} \frac{\partial \text{net}_v^{(l)}}{\partial \mathbf{w}_v}$$

Gewichtsänderungsregel:

$$\Delta \mathbf{w}_v^{(l)} = -\frac{\eta_1}{2} \nabla_{\mathbf{w}_v} e^{(l)} = \eta_1 \sum_{s \in \text{succ}(v)} (o_s^{(l)} - \text{out}_s^{(l)}) w_{sv} \frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \text{net}_v^{(l)}} \frac{\partial \text{net}_v^{(l)}}{\partial \mathbf{w}_v}$$

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Training

## Training von RBF-Netzen:

Zentren: (Gewichte von Eingabe- zu versteckten Neuronen).

Spezialfall: **Euklidischer Abstand**

$$\frac{\partial \text{net}_v^{(l)}}{\partial \mathbf{w}_v} = \left( \sum_{i=1}^n (w_{vp_i} - \text{out}_{p_i}^{(l)})^2 \right)^{-\frac{1}{2}} (\mathbf{w}_v - \mathbf{in}_v^{(l)}).$$

Spezialfall: **Gaußsche Aktivierungsfunktion**

$$\frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \text{net}_v^{(l)}} = \frac{\partial f_{\text{act}}(\text{net}_v^{(l)}, \sigma_v)}{\partial \text{net}_v^{(l)}} = \frac{\partial}{\partial \text{net}_v^{(l)}} e^{-\frac{(\text{net}_v^{(l)})^2}{2\sigma_v^2}} = -\frac{\text{net}_v^{(l)}}{\sigma_v^2} e^{-\frac{(\text{net}_v^{(l)})^2}{2\sigma_v^2}}.$$

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Training

## Training von RBF-Netzen:

Radien der radialen Basisfunktionen.

Gradient:

$$\frac{\partial e^{(l)}}{\partial \sigma_v} = -2 \sum_{s \in \text{succ}(v)} (o_s^{(l)} - \text{out}_s^{(l)}) w_{sv} \frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \sigma_v}.$$

Gewichtsänderungsregel:

$$\Delta \sigma_v^{(l)} = -\frac{\eta_2}{2} \frac{\partial e^{(l)}}{\partial \sigma_v} = \eta_2 \sum_{s \in \text{succ}(v)} (o_s^{(l)} - \text{out}_s^{(l)}) w_{sv} \frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \sigma_v}.$$

Spezialfall: **Gaußsche Aktivierungsfunktion**

$$\frac{\partial \text{out}_v^{(l)}}{\partial \sigma_v} = \frac{\partial}{\partial \sigma_v} e^{-\frac{(\text{net}_v^{(l)})^2}{2\sigma_v^2}} = \frac{(\text{net}_v^{(l)})^2}{\sigma_v^3} e^{-\frac{(\text{net}_v^{(l)})^2}{2\sigma_v^2}}.$$

# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Verallgemeinerung

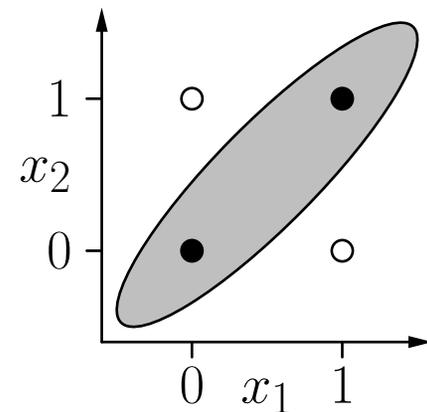
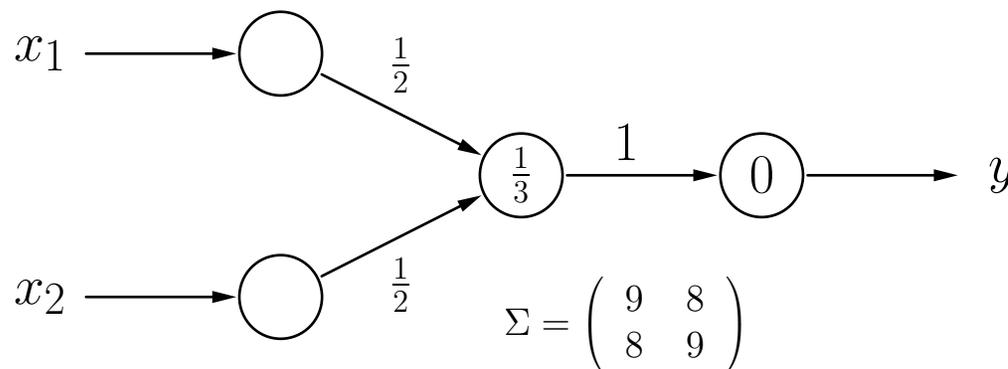
## Verallgemeinerung der Abstandsfunktion

Idee: Benutze anisotrope (richtungsabhängige) Abstandsfunktion.

Beispiel: **Mahalanobis-Abstand**

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{(\mathbf{x} - \mathbf{y})^\top \Sigma^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{y})}.$$

Beispiel: **Biimplikation**



# Radiale-Basisfunktionen-Netze: Anwendung

## Vorteile

- einfache Feedforward-Architektur
- leichte Anpassbarkeit
- daher schnelle Optimierung und Berechnung

## Anwendung

- kontinuierlich laufende Prozesse, die schnelle Anpassung erfordern
- Approximierung
- Mustererkennung
- Regelungstechnik